



Dla osób w wieku 14+
Prosimy o uważne przeczytanie instrukcji przed użyciem.



THE HUBSAN X4 PLUS

MODEL: H107P

SPIS TREŚCI

WSTĘP 02

UWAGI BEZPIECZEŃSTWA 02

LISTA KONTROLNA PRZED LOTEM 04

ŁADOWANIE AKUMULATORA LI-PO 05

NADAJNIK 06

LOT 09

ZAAWANSOWANE USTAWIENIA 12

WYMIANA ŚMIGIEŁ 16

RYSUNEK ZŁOŻENIOWY 18

ROZWIĄZYWANIE PROBLEMÓW 19

CZĘŚCI ZAMIENNE 22

1 WSTĘP

Dziękujemy za zakup produktu firmy Hubsan. Quadcopter X4 H107P został zaprojektowany jako prosty w obsłudze model drona, który może zawisnąć w powietrzu i wykonywać akrobacje powietrzne.

Prosi się o uważne przeczytanie niniejszą instrukcję obsługi i stosowanie się do zawartych w niej zaleceń.

2 UWAGI BEZPIECZEŃSTWA

2.1 Ważne informacje

Quadcopter H107P nie jest zabawką.

Niewłaściwe użytkowanie urządzenia może spowodować poważne obrażenia.

Zawsze zwracaj uwagę na bezpieczeństwo swoje, osób trzecich i otoczenia.

Początkującym użytkownikom zaleca się naukę lotu w towarzystwie bardziej doświadczonych pilotów.

2.2 Uwaga

Kontakt z ruchomymi częściami urządzenia jest niebezpieczny.

Lataj na otwartych, szerokich przestrzeniach bez wdócných przeszkód. Nie korzystaj z drona w pobliżu budynków, tłumów, kabli wysokiego napięcia lub drzew, aby zapewnić bezpieczeństwo sobie, osobom trzecim i swojemu modelowi.

Niewłaściwe użytkowanie urządzenia może spowodować obrażenia i uszkodzenia mienia.

2.3 Uwagi bezpieczeństwa akumulatora LiPo

Hubsan x4 jest zasilany akumulatorem Litowo-Polimerowym.

Aby zapobiec pożarowi i uszkodzeniu produktu, nigdy nie ładuj akumulatora, gdy znajduje się w środku drona.

Jeżeli nie planujesz latać modelem X4 przez tydzień lub dłużej, przechowuj akumulator naładowany do poziomu 50%, aby przedłużyć jego żywotność.

UWAGA

PRZY NIEWŁAŚCIWYM WŁOŻENIU AKUMULATORA ISTNIEJE RYZYKO WYBUCHU.

ZUŻYTE AKUMULATORY POWINNY BYĆ UTYLIZOWANE WG INSTRUKCJI

Model powinien być podłączany tylko urządzeń klasy II z symbolem 



Wskazówki bezpieczeństwa dla akumulatorów Li-Po

Akumulatory LiPo różnią się od tradycyjnych akumulatorów tym, że ich chemiczna zawartość jest zamknięta we względnie lekkim opakowaniu foliowym. Korzyścią takiej konstrukcji jest redukcja wagi, ale wiąże się to z większą podatnością na uszkodzenia przy niewłaściwym obchodzeniu się z akumulatorem. Jak w przypadku wszystkich baterii i akumulatorów, istnieje ryzyko pożaru i eksplozji w przypadku zastosowania się do wskazówek bezpieczeństwa.

- ☒ Ładuj i przechowuj akumulatory LiPo w miejscu, w którym pożar i inne sytuacje (w tym zadymienie) nie narażają na niebezpieczeństwo życia lub mienia.
- ☒ Trzymaj akumulatory LiPo z dala od dzieci i zwierząt.
- ☒ Nigdy nie ładuj akumulatora, który jest spuchnięty lub napęczniały.
- ☒ Nigdy nie ładuj akumulatora LiPo, który jest przedziurawiony bądź uszkodzony.
- ☒ Po wypadku drona, sprawdź czy pakiet akumulatora nie jest uszkodzony. Utylizuj akumulator zgodnie z przepisami recyklingu w twoim kraju.
- ☒ Nigdy nie ładuj akumulatora LiPo w poruszającym się pojeździe.
- ☒ Nie dopuść do nadmiernego naładowania akumulatora.
- ☒ Nigdy nie pozostawiaj akumulatora LiPo bez nadzoru podczas ładowania.
- ☒ Nie ładuj akumulatora w pobliżu materiałów łatwopalnych lub płynów.
- ☒ Upewnij się, że przewody są poprawnie podłączone. Odwrócenie biegunowości może doprowadzić do uszkodzenia akumulatora bądź wybuchu.
- ☒ Należy zaopatrzyć się w odpowiednią gaśnicę (typ elektryczny) lub duże wiadro suchego piasku na wypadek pożaru. Nie należy gasić akumulatora LiPo wodą.
- ☒ Zredukuj ryzyko pożaru i wybuchu poprzez przechowywanie i ładowanie akumulatorów LiPo w specjalnie zaprojektowanym do tego celu pojemniku.
- ☒ Chroń swój akumulator LiPo przed przypadkowymi uszkodzeniami podczas przechowywania lub transportu (nie umieszczaj pakietów w kieszeniach lub torbach, gdzie może dojść do zwarcia lub kontaktu z ostrymi bądź metalowymi przedmiotami).
- ☒ Jeżeli akumulator LiPo został narażony na wstrząsy (np. przez wypadek drona), należy go umieścić w metalowym pojemniku i poczekać na oznaki puchnięcia bądź wzrostu temperatury przez ok. 30 min.
- ☒ Nie należy demontować, modyfikować lub naprawiać akumulatora LiPo.

2.4 Ochrona przed wilgocią

Dron X4 posiada wiele precyzyjnych elementów elektronicznych.

Przechowuj akumulator i drona w suchym miejscu o temperaturze pokojowej. Narażanie urządzenia na działanie wilgoci może spowodować awarię i w konsekwencji brak reakcji drona na polecenia i wypadek.

2.5 Właściwe użytkowanie

Ze względów bezpieczeństwa, korzystaj jedynie z oryginalnych części zamiennych firmy Hubsan.

2.6 Zawsze uważaj na obracające się śmigła

W trakcie użytkowania urządzenia, śmigła będą obracać się z dużą prędkością. Śmigła są w stanie spowodować poważne obrażenia ciała lub uszkodzenia mienia.

Utrzymuj odpowiedni dystans od śmigieł, w szczególności jeżeli nosisz luźne ubrania. Zawsze utrzymuj urządzenie w zasięgu wzroku i nie pozostawiaj urządzenia bez nadzoru, gdy jest włączone. Zakończ użytkowanie urządzenia natychmiast, jeżeli X4 wyleci poza zasięg twojego wzroku. Po wylądowaniu, natychmiast wyłącz drona i nadajnik.

2.7 Unikaj samodzielnego latania

Początkujący powinni unikać samodzielnego lotów podczas nauki latania. Zalecamy przeprowadzanie lotu w asyście doświadczonego pilota.

3 LISTA KONTROLNA PRZED LOTEM

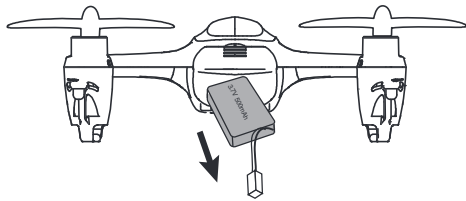
UWAŻNIE SPRAWDŹ DRONA PRZED KAŻDYM LOTEM

- Przed uruchomieniem drona, sprawdź czy akumulatory są odpowiednio naładowane.
- Przed uruchomieniem nadajnika, sprawdź czy drążek gazu jest wychylony całkowicie do tyłu (najniższa pozycja drążka).
- Ostrożnie sprawdź śmigła i nakrętki śmigieł. Uszkodzone części mogą powodować ryzyko obrażeń.
- Sprawdź czy akumulator i kabel zasilający są odpowiednio zamocowane. Silne wstrząsy podczas lotu mogą spowodować odłączenie kabla i utratę kontroli nad modelem.
- Podczas uruchamiania urządzenia, zawsze najpierw włączaj nadajnik, a następnie drona. Przy wyłączaniu, postępuj odwrotnie - najpierw wyłącz drona, a następnie nadajnik. Niewłaściwa kolejność może spowodować utratę kontroli nad dronem.

4 ŁADOWANIE AKUMULATORA LI-PO

4.1 Akumulator 3,7 V 520 mAh

4.1.1 Wyciągnij akumulator z komory.



4.1.2 Podłącz akumulator do ładowarki USB, a ładowarkę do komputera lub innego źródła zasilania USB np.

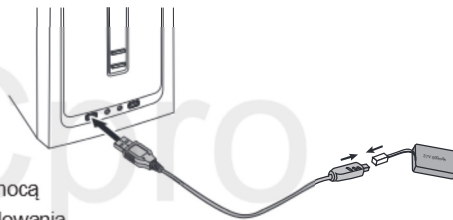
ładowarki do smartfona. Diody LED zapalają się podczas ładowania i wyłączają się po ukończeniu ładowania.

Napięcie USB: $+5\pm0.5$ V.

Czas ładowania: ok. 80 minut.

Czas lotu: ok. 11 minut.

Akumulator powinien być ładowany jedynie za pomocą ładowarki Hubsan, aby uniknąć nadmiernego naładowania.



4.2 Uwagi bezpieczeństwa

Zawsze naładuj częściowo akumulator Li-Pb, jeżeli nie zamierzasz z niego korzystać przez dłuższy czas.

Akumulatory Li-Pb zachowują swój ładunek dość długo; zwykle nie jest konieczne ponowne ładowanie akumulatora LiPo, chyba że okres bezczynności produktu przekracza 3-6 miesięcy.

Jeżeli akumulator LiPo został nadmiernie wyładowany, ponowne naładowanie będzie niemożliwe.



Utylizacja i recykling akumulatorów LiPo

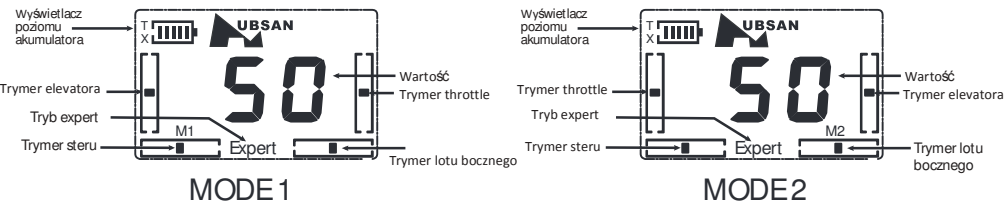


Akumulatory LiPo, które nie nadają się do dalszego użytku należy utylizować oddzielnie od normalnych odpadów gospodarstwa domowego. Zanieś swoją baterię do lokalnego miejsca zbiórki odpadów lub centrum recyklingu albo udaj się do dystrybutora modelu po informacje dotyczące przepisów składowania odpadów i najbliższego miejsca zbiórki odpadów.

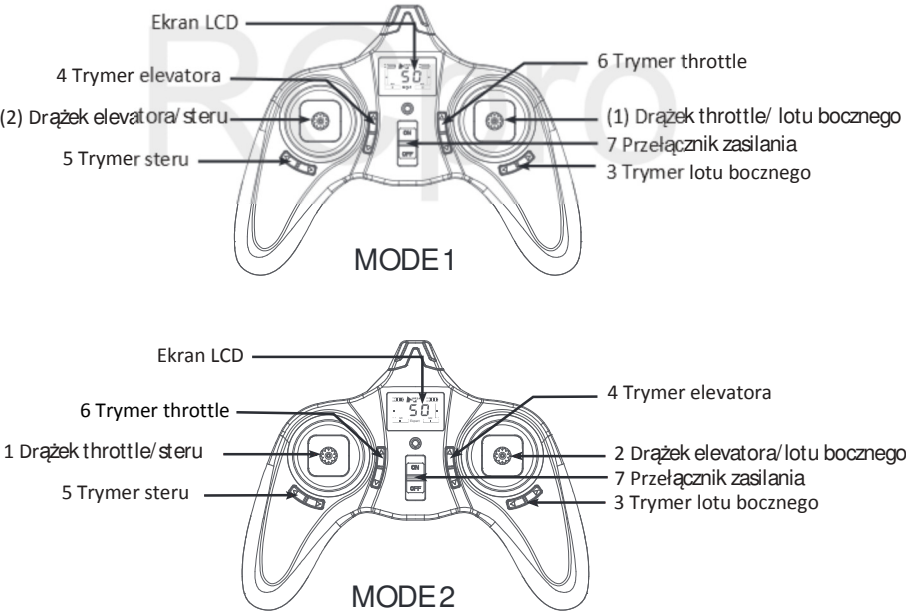
5 NADAJNIK

5.1 Identyfikacja i funkcje głównego menu

Główne menu



NADAJNIK



Funkcje nadajnika

S/N	Mode/Kontroler	Funkcja
(1)	MODE 1 Drażek throttle/ lotu bocznego	Przesuń drążek throttle do góry, a dron wzniesie się. Zwolnij drążek i model utrzyma wysokość. Przesuń drążek do tyłu, a dron obniży lot. Przesunięcie drążka lotu bocznego w lewo lub w prawo spowoduje lot drona w daną stronę.
(2)	MODE 1 Drażek elevatora/steru	Przesuń drążek elevatora do góry lub na dół, aby polecieć do przodu lub do tyłu. Przesuń drążek steru w lewo lub w prawo obrócić drona w daną stronę.
1	MODE 2 Drażek throttle/steru	Przesuń drążek throttle do góry, a dron wzniesie się. Zwolnij drążek i model utrzyma wysokość. Przesuń drążek do tyłu, a dron obniży lot. Przesuń drążek steru w lewo lub w prawo obrócić drona w daną stronę.
2	MODE 2 Drażek elevatora/ lotu bocznego	Przesuń drążek elevatora do góry lub na dół, aby polecieć do przodu lub do tyłu. Przesunięcie drążka lotu bocznego w lewo lub w prawo spowoduje lot drona w daną stronę.
3	Trymer lotu bocznego	Służy do korekty lotu, gdy dron leci samoczynnie w lewo lub w prawo.
4	Trymer elevatora	Służy do korekty lotu, gdy dron leci samoczynnie do przodu lub do tyłu.
5	Trymer steru	Służy do korekty lotu, gdy samoczynnie obraca się w lewo lub w prawo.
6	Trymer throttle	Trymer drążka throttle.
7	Przełącznik zasilania	Przesuń na ON, aby włączyć. Przesuń na OFF, aby wyłączyć.

Składowanie odpadów przyjazne środowisku



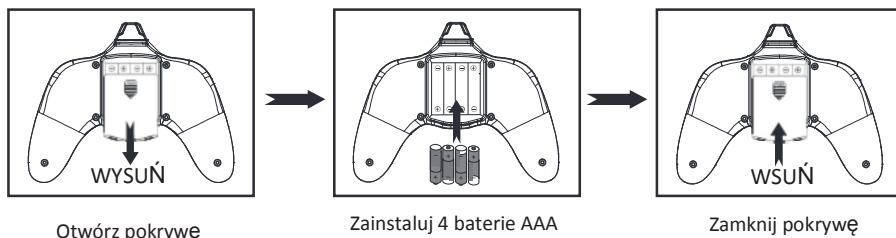
Zużyte lub stare elektryczne urządzenia nie należy wyrzucać z innymi odpadami gospodarstwa domowego. Pozbicie się odpadów w lokalnym punkcie zbiórki odpadów jest darmowe. Właściciel urządzenia elektrycznego jest odpowiedzialny za dostarczenie urządzenia do punktów zbiórki odpadów lub. W ten sposób przyczyniasz się do powtórnego przetwarzania cennych, surowych materiałów i bezpiecznego składowania substancji trujących.

5.2 Instalacja baterii w nadajniku

Uwaga: Nie mieszaj starych i nowych baterii.

Nie mieszaj różnych typów baterii.

Nie ładuj baterii jednorazowych.

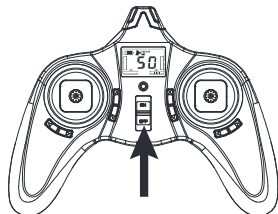


6 LOT

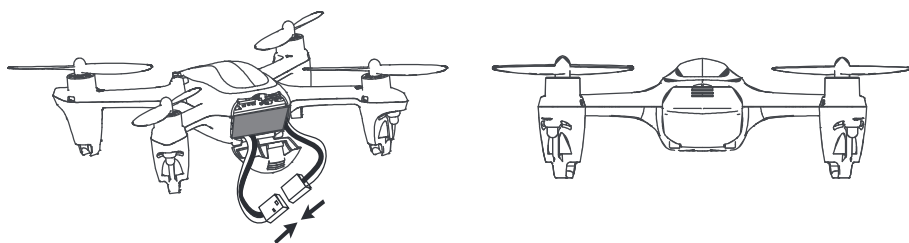
6.1 Tryb bezpiecznego uruchamiania

Kontroler lotu Twojego x4 Plus został zaprojektowany z trybem bezpiecznego uruchamiania, który gwarantuje, że silniki drona nie uruchomią się, dopóki nie wykryją odpowiedniego sygnału i dopóki akumulator LiPo nie jest podłączony.

6.1.1 Uruchom nadajnik, a czerwona dioda LED mignie. Nie używaj drążków ani trymerów przed ukończeniem parowania nadajnika z dronem, aby zapobiec uciekaniu drona.



6.1.2 Podłącz wtyczkę akumulatora, zachowując prawidłową biegunowość. Włóż akumulator do komory drona. Upewnij się, że akumulator i przewody znajdują się w środku komory, a pokrywka jest bezpiecznie zamknięta, aby zachować odpowiedni środek ciężkości drona.

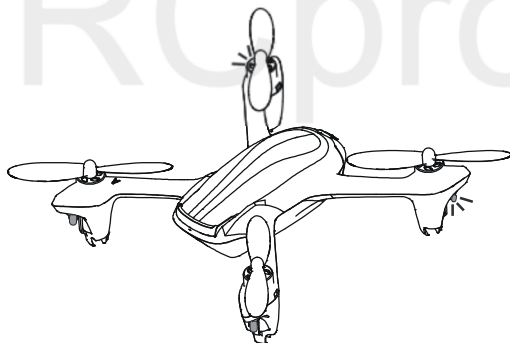


Położ drona na równej powierzchni przed lotem, aby x4 nie leciał samoczynnie, w którąś stronę. Gdy skończysz latać, odłączaj wtyczkę akumulatora dopiero po wyłączeniu nadajnika.

6.1.3 Wskaźniki LED

Po wyemitowaniu sygnału dźwiękowego, czerwone diody LED zaświecą się, sygnalizując pomyślnie ukończenie parowania.

Alarm niskiego poziomu akumulatora: Gdy poziom akumulatora jest niski, dwie czerwone diody LED migną jednocześnie, a dron obniży lot i wyląduje automatycznie w promieniu 5 metrów od punktu startu.



6.2 Tryb lotu z osłoną śmigieł

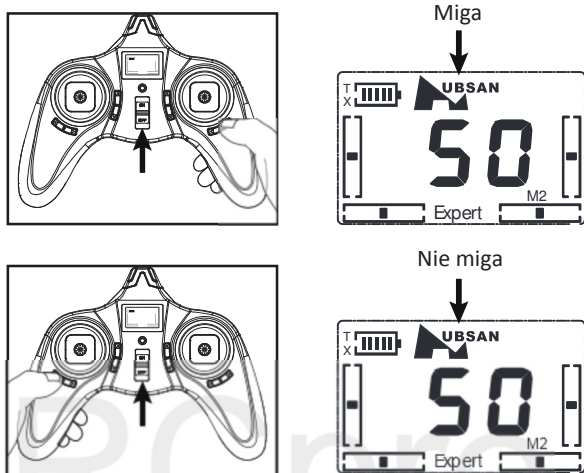
X4 plus musi przejść do pracy w trybie z osłoną po montażu osłony śmigieł.

1 Włącz najpierw drona, a następnie nadajnik, przytrzymując prawy trymer lotu bocznego.

Logo HUBSAN na ekranie nadajnika będzie migać, sygnalizując, że dron pracuje w trybie z osłoną.

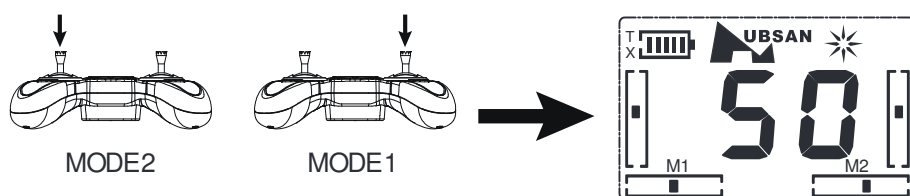
2 Włącz najpierw drona, a następnie nadajnik, przytrzymując lewy trymer lotu steru.

Logo HUBSAN na ekranie nadajnika nie będzie migać, sygnalizując, że dron opuścił tryb pracy z osłoną.



6.3 Tryb headless

W trybie headless przedni kierunek będzie przednim kierunkiem nadajnika. Niebieskie diody Hubsana H107P będą migać, a na ekranie pojawi się ikona gwiazdu, gdy dron pracuje w trybie headless.



Naciśnij drążek throttle krótko, aby włączyć/wyłączyć tryb headless.

Naciśnij drążek throttle, aby przejść do trybu headless, co zasygnalizują dwa sygnały dźwiękowe "bip".

Naciśnij drążek throttle ponownie, aby opuścić tryb headless, co zasygnalizuje pojedynczy sygnał dźwiękowy "bip".

6.4 Dźwiczki nadajnika

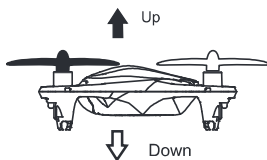
UWAGA: Aby zapobiec utracie kontroli nad urzãdzeniem, zawsze przesuwasz dźwiczki nadajnika powoli. BãdŹ swiadom, Źe ruchy dŹwiczki zredukujã dostãpnã siã noŹnã modelu. Poczekaj kilka sekund, aŹ dron odzyska wysokoŹ.



MODE2



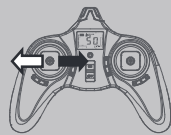
MODE1



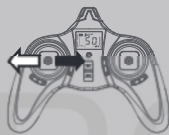
Throttle słuŹy do wznoszenia i obniŹania drona.

Ten quadcopter potrafi utrzymać wysokość.

Przesuñ dŹwiczek throttle do góry, a dron wzniesie siã w powietrze. Zwolnij dŹwiczek, a dron utrzyma wysokoŹ i przejdzie do zawisu. Przesuñ dŹwiczek na dół, aby obniŹyć wysokoŹ.



MODE2



MODE1



Ster słuŹy do obracania drona w lewo i w prawo.

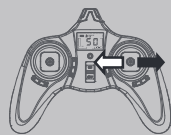
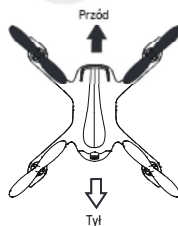


MODE2

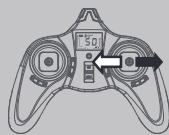


MODE1

Elevator słuŹy do lotu do przodu i do tyłu.



MODE2



MODE1

Lot boczny słuŹy do lotu w lewo i w prawo.



Uwaga: Gdy model leci w twojà stronã, sterowanie wydaje siã działać na odwrot.

6.5 Uruchamianie/zatrzymywanie silników

Jeżeli istnieje konieczność szybkiego zatrzymania silników, możesz wykonać odpowiednią sekwencję z wykorzystaniem obu drążków.

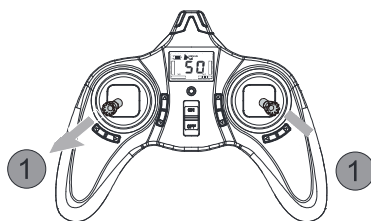
Zatrzymanie silników

Przesuń oba drążki jak pokazano na rysunku obok.
Zwolnij drążki po zatrzymaniu silników.

Uruchomienie silników

Przesuń oba drążki jak pokazano na rysunku obok.
Zwolnij drążki po uruchomieniu silników.

Uwaga: Możesz również użyć drążka throttle do uruchomienia/zatrzymania silników.

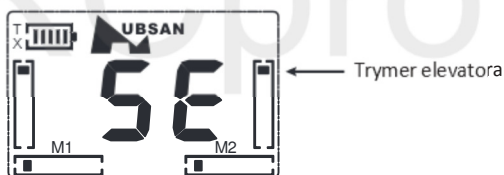


7 ZAAWANSOWANE USTAWIENIA

7.1 Ustawienia odwrócone

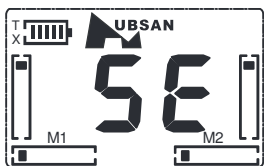
7.1.1 Ustawienia odwrócone elevatora

Przesuń drążek throttle do najniższej pozycji. Przesuń i przytrzymaj drążek elevatora przez 1 sekundę, aby przejść do menu ustawień. Użyj trymera lotu bocznego (a)/ trymera steru w lewo lub w prawo, aby odwrócić kanał oraz naciśnij i przytrzymaj drążek elevatora na 2 sek., aby potwierdzić i wyjść z ustawień.

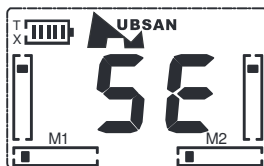


7.1.2 Ustawienia odwrócone lotu bocznego i steru

Przesuń drążek throttle do najniższej pozycji. Naciśnij i przytrzymaj drążek elevatora na 1 sekundę, aby przejść do menu ustawień. Naciśnij trymer lotu bocznego (a)/ trymer steru (b) w lewo lub w prawo, aby odwrócić kanał oraz naciśnij i przytrzymaj drążek elevatora na 2sek., aby potwierdzić i wyjść z ustawień.



(a) Trymer lotu bocznego



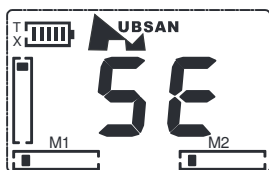
(b) Trymer steru

7.2 Tryby lotu normal i expert

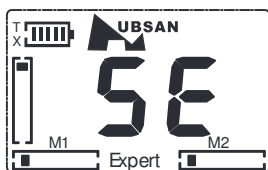
Dron pracuje fabrycznie w trybie normal i będzie zawsze uruchamiać się w tym trybie. Dron jest szybki i czuły na ruchy drążka w trybie normal, ale po aktywacji trybu expert jego możliwości są jeszcze większe.

Naciśnij drążek elevatora, aby aktywować tryb expert (zarówno dron, jak i nadajnik muszą być uruchomione). Dwa sygnały dźwiękowe "bip" sygnalizują pracę w trybie expert, pojedynczy sygnał sygnalizuje pracę w trybie normal.

Ekran LCD wyświetli napis Expert, a zielona dioda LED będzie migać czerwono i zielono w trybie expert.



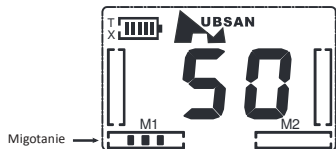
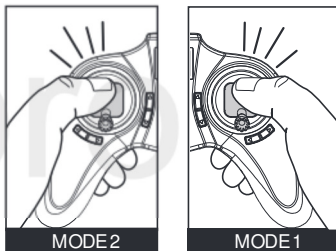
Tryb normal



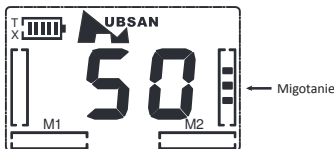
Tryb expert

7.3 Ustawienia czułości

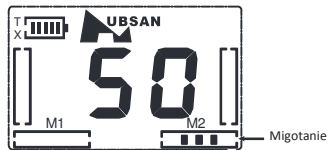
Przytrzymaj drążek throttle w najniższej pozycji. Przytrzymaj drążek elevatora przez 1 sekundę, aby przejść do menu konfiguracji (SE). Naciśnij podstawę drążka throttle, aby spowodować miganie trzech punktów w linii (rysunek a). Naciśnij ponownie, aby przełączać pomiędzy różnymi kanałami. Użyj trymera steru (a), trymera elevatora (b) lub trymera lotu bocznego (c), aby zmienić wartość czułości wyświetloną na ekranie, a następnie przytrzymaj drążek elevatora przez 2 sekundy, aby potwierdzić lub opuścić ustawienia. Czułość sterowania dronem zwiększa się, im większa jest wyświetlona wartość.



(a) Korekta czułości steru

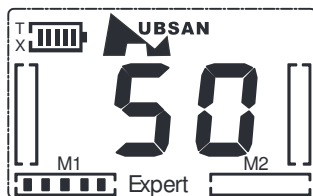


(b) Korekta czułości elevatora



(c) Korekta czułości lotu bocznego

W trybie expert można ustawić czułość w sposób analogiczny do trybu normal.



 3 dots displayed in Normal (Sensitivity range 20-60%)

 5 dots displayed in Expert (Sensitivity range 60-100%)

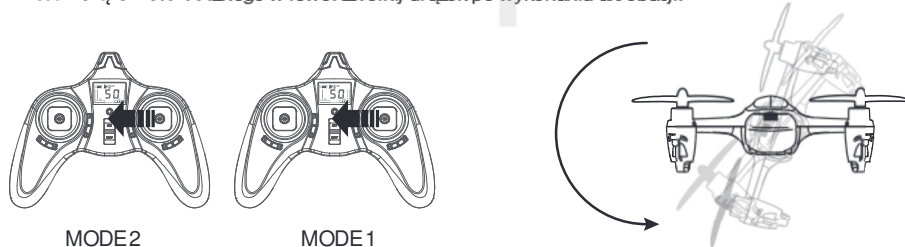
Naciśnij drążek elevatora, aby przełączać pomiędzy trybami normal i expert w dowolnym momencie.

7.4 Akrobacje powietrzne

Naciśnij i przytrzymaj drążek throttle przez 1 sekundę, aby przejść do trybu akrobacji, co sygnalizuje sygnał dźwiękowy 'bip', trwający 2 sekundy. W czasie tych 2 sekundy, przesun drążek, aby wykonać przewrót.

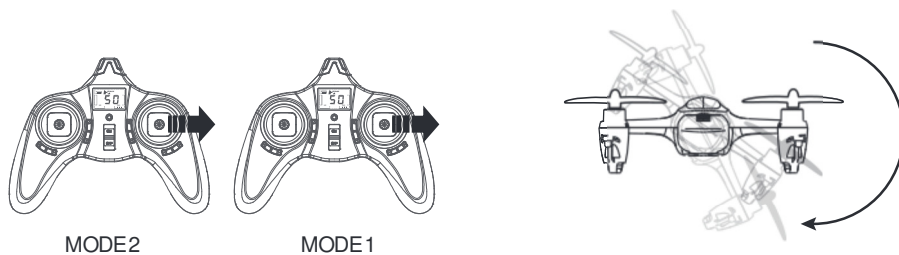
7.4.1 Przewrót w lewo

Przesun drążek lotu bocznego w lewo. Zwolnij drążek po wykonaniu akrobacji.



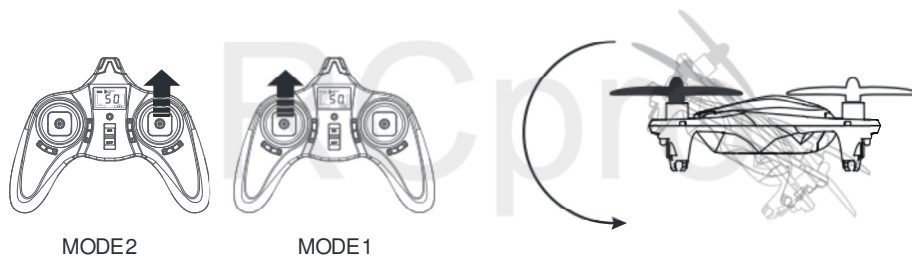
7.4.2 Przewrót w prawo

Przesuń drążek lotu bocznego w prawo. Zwolnij drążek po wykonaniu akrobacji.



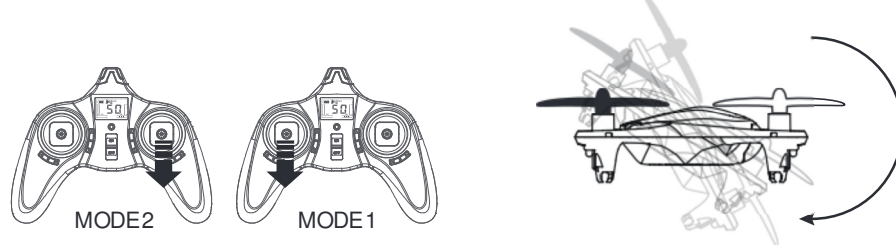
7.4.3 Przewrót do przodu

Przesuń drążek elevatora do góry. Zwolnij drążek po wykonaniu akrobacji.



7.4.4 Przewrót do tyłu

Przesuń drążek elevatora na dół. Zwolnij drążek po wykonaniu akrobacji.

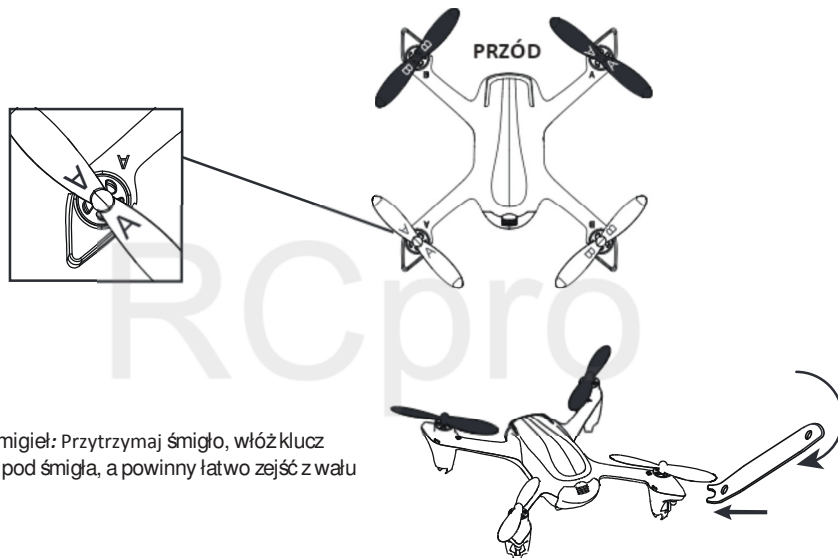




Uwaga: Gdy poziom akumulatora H107P jest bliski wyczerpania, wykonywanie przewrótów nie jest możliwe.

8 WYMIANA ŚMIGIEŁ

Śmigła drona z serii x4 nie są identyczne. Każda śmigło posiada oznaczenie A lub B. Podczas instalacji nowych śmigieł, upewnij się, aby zamontować je, zgodnie z rysunkiem poniżej. Dron nie będzie w stanie latać i wykonywać akrobacji, a lot zakończy się wypadkiem, jeżeli śmigła nie są zainstalowane prawidłowo.

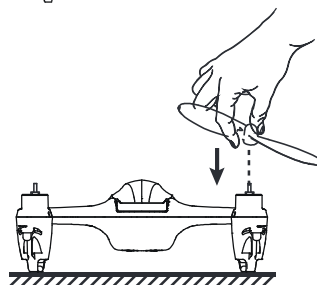


Demontaż śmigieł: Przytrzymaj śmigło, włóż klucz uniwersalny pod śmigła, a powinny łatwo zejść z wału silnika.

Montaż śmigieł: Wsuń śmigło na wał silnika.

OSTRZEŻENIE

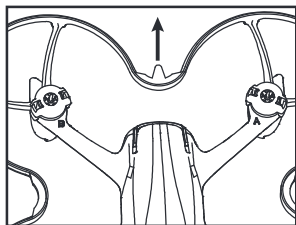
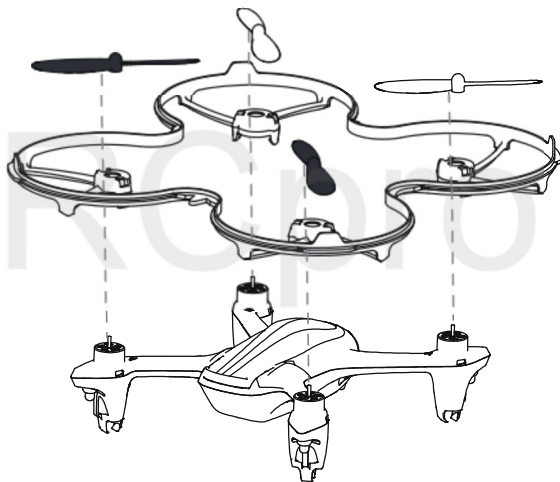
Elementy ruchome drona są niebezpieczne. Trzymaj dłonie i palce z dala od urządzenia.



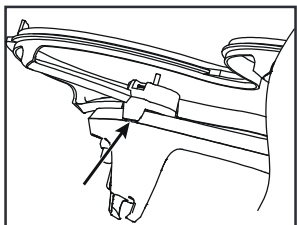
Śmigła są niebezpieczne w trakcie lotu. Aby uniknąć urazów i uszkodzeń mienia, zainstaluj osłonę śmigieł wg instrukcji poniżej.

Montaż: Zdejmij śmigła. Włóż osłonę na silniki. Zainstaluj osłonę śmigieł zgodnie z rysunkiem (1) (strzałka znajduje się z przodu drona) na cztery ramiona.

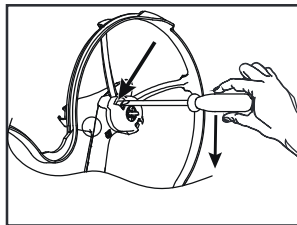
Demontaż: Aby zdemontować osłonę, najpierw zdejmij śmigła, jak w instrukcji montażu. Przytrzymaj quadcoptera, włóż śrubokręt do luki pomiędzy osłoną i obudową. Użyj śrubokręta do usunięcia osłony, jak pokazano na rysunku (3). Po lądowaniu awaryjnym, upewnij się, że osłona jest odpowiednio zamocowana, a obudowa silniki i śmigła nie są uszkodzone.



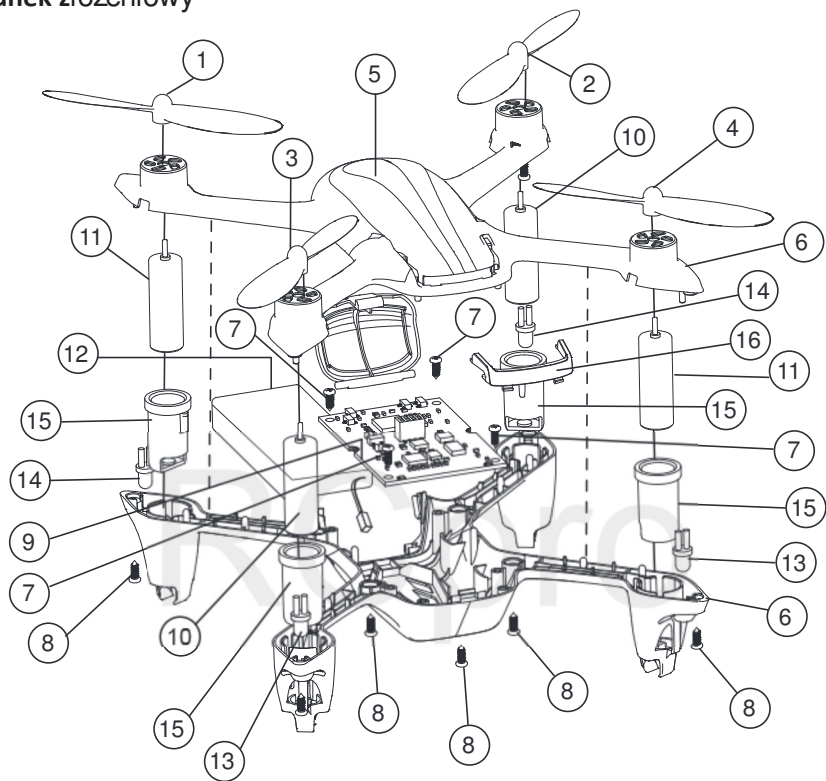
(1)



(2)



(3)



Nr	Nazwa	Ilość	Nr	Nazwa	Ilość
1	Białe śmigło B	1	9	Płytki odbiornika	1
2	Białe śmigło A	1	10	Silnika 720 (CW)	2
3	Czarne śmigło A	1	11	Silnik 720 (CCW)	2
4	Czarne śmigło B	1	12	Akumulator LiPo	1
5	Górna obudowa	1	13	Niebieska dioda LED	2
6	Dolna obudowa	1	14	Czerwona dioda LED	2
7	Śrubka	4	15	Tuleja silnika	4
8	Śrubka	8	16	Przezroczysta osłona	1

H107P ROZWIĄZYWANIE PROBLEMÓW

1. Nadajnik i dron nie są sparowane.

Ustaw nadajnik i drona bliżej siebie. Upewnij się, że nie poruszasz drążkami nadajnika podczas uruchamiania

2. Nadajnik LED nagle się wyłączył.

Wymień baterie AAA w nadajniku.

3. Ekran nadajnika nie pokazuje interfejsu po przytrzymaniu drążka throttle na dole przez 2 sekundy.

Drążek throttle musi znajdować się w najniższej możliwej pozycji.

4. Gyro nie pracuje prawidłowo.

(1) Napięcie akumulatora jest zbyt niskie.

(2) Sparuj ponownie nadajnik z dronem.

(3) Wyląduj dronem z drążkiem throttle w najniższej pozycji przez 3 sekundy i wystartuj ponownie.

5. Dron nie wykonuje akrobacji powietrznych.

(1) Przyciśnij drążek throttle przez 1 sekundę, aby przejść do trybu akrobacji. Wykonaj przewrót, gdy usłyszysz sygnał dźwiękowy 'bip' z nadajnika.

(2) Poziom akumulatora drona jest zbyt niski. Naładuj drona ponownie.

6. Quadcopter drga i emituje nietypowe dźwięki.

Sprawdź czy silniki, osłony, obudowa i śmigła są odpowiednio zamocowane.

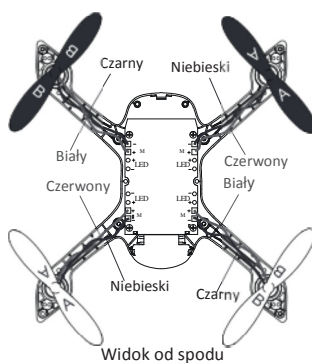
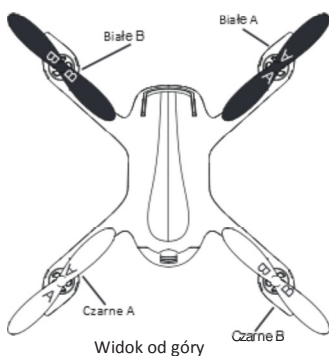
7. Przechodzenie pomiędzy trybami na nadajniku jest trudne.

Przyciśnij drążek elevatora krótko, aby przechodzić pomiędzy trybem expert (dioda LED nadajnika miga na czerwono i zielono) i trybem normal (dioda LED świeci na zielono). Napis Expert pojawi się również na dole po środku ekranu nadajnika.

8. Dron nie może wystartować.

(1) Upewnij się, że śmigła są zainstalowane prawidłowo. Śmigła są oznaczone literami A (CW) i B (CCW). Właściwą orientację można odczytać z rysunku (widok od góry) poniżej.

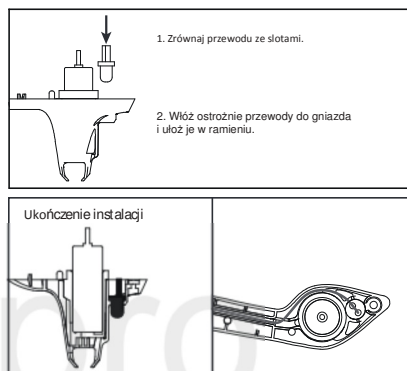
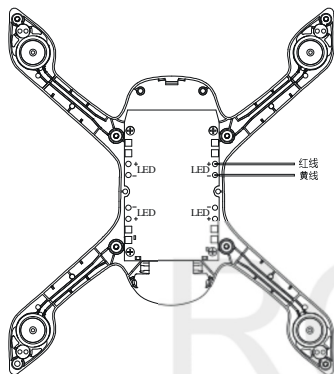
(2) Upewnij się, że każdy silnik jest zainstalowany poprawnie. W urządzeniu zastosowano dwa rodzaje silników z innymi kolorami przewodów. Właściwie ustawienie można odczytać z rysunku poniżej (widok od spodu)



9. Montaż i demontaż diod LED

Demontaż: Odkręć i zdejmij górną obudowę, a następnie odlutuj czerwone i żółte przewody.

Montaż: Przylutuj czerwony przewody do anody/przewodu z ładunkiem dodatnim (+), a żółty do katody/przewodu z ładunkiem ujemnym (-). Wepchnij przewody LED, a następnie przewody silnika do gniazda w noże urządzenia. Zainstaluj górną obudowę. Możesz ustalić kolor diod LED, patrząc na kolor izolacji przewodu od spodu diody: czerwona izolacja to czerwona dioda LED, a niebieska izolacja to niebieska dioda LED.



10. Silniki nie obracają się swobodnie po wypadku

Przyciśnij wał od góry, aby pozbyć się wszystkich obcych obiektów lub wymień silnik.

11. Jeden lub więcej silników przestało pracować

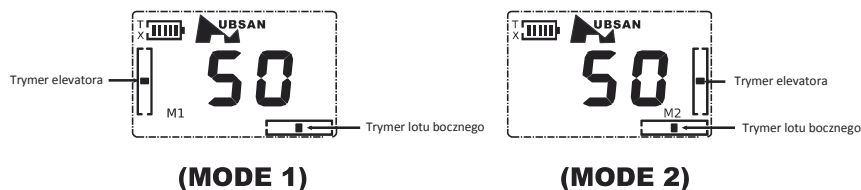
- (1) Obróć śmigła, aby sprawdzić czy silniki są zablokowane i upewnij się, że śmigła mogą obracać się swobodnie.
- (2) Przylutuj zerwane połączenia silnika.
- (3) Wymień silnik.

12. Dron Hubsan H107P ucieka w jedną stronę.

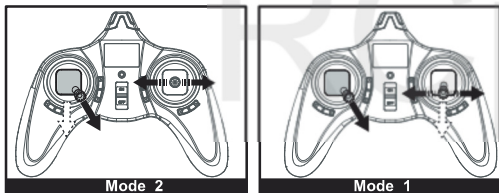
Skalibruj akcelerometr, zgodnie z instrukcją poniżej:

1) Przed kalibracją akcelerometra upewnij się, że śmigła, silniki i obudowa są w dobrym stanie, a akumulator jest w pełni naładowany. Upewnij się, że również, że akumulator i kable są poprawnie ułożone w komorze akumulatora.

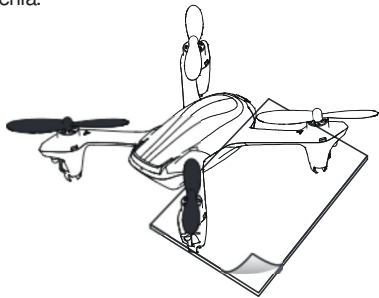
Sparuj drona i nadajnik (zobacz punkt 7.2 na stronie 12).



(3) Przesuń drążek throttle do najniższej pozycji i drążek steruj na dół w prawy dolny róg. Przesuń drążek lotu bocznego w lewo i w prawo kilka razy, aż dioda LED będzie migać, sygnalizując pomyślną kalibrację. Kalibracja zredukuje



4) Jeżeli dron wciąż "zlatuje" w jedną stronę, podłóż kilka kartek (dokładna liczba kartek zależy od stopnia zjeżdżania z toru lotu) pod drona ze strony, w którą zbacza z trasy lotu. Papier pomoże zrównoważyć urządzenie i skompensuje kąt odchylenia.



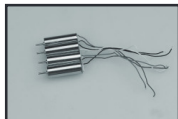
H107P CZĘŚCI ZAMIENNE



H107P-04
Obudowa



H107P-A02
Śmigła



H107P-07
Silnik



H107P-12
Płytki odbiornika



H107P-09
Akumulator



H107P-A06
Ładowarka USB



H107P-16
Zestaw śrub



H107P-14
Nadajnik



H107P-A11
Klucz do śmigła



H107P-A13
T-Shirt



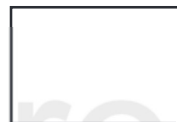
H107P-02
Niebieskie diody LED



H107P-03
Czerwone diody LED



H107P-01
Śrubokręt



H107P-06
Przezroczysta osłona



H107P-10
Tuleje silnika



H107P-05
Pokrywa komory
akumulatora



H107P-11
Osłona śmigła



H107P-15
Zestaw części

RCpro

**Urządzenia elektryczne i elektroniczne dostarczane razem z bateriami lub akumulatorami
(włącznie z akumulatorami wewnętrznymi)**

Dyrektywa UE dotycząca utylizacji odpadów elektrycznych i elektronicznych

Baterie i akumulatory, które nie nadają się do dalszego użytku należy utylizować oddzielnie od normalnych odpadów gospodarstwa domowego. Zanieś swoją baterię do lokalnego miejsca zbiórki odpadów lub centrum recyklingu. Przepis odnosi się do wszystkich krajów UE i innych europejskich krajów z osobnym systemem zbiórki odpadów.



Ten symbol wskazuje, że produkt powinien być składowany oddzielnie.

www.hubsan.com

Wszelkie prawa zastrzeżone. Niniejsza instrukcja jest własnością firmy RQpro.
Kopiowanie i dystrybucja w celach komercyjnych, całości lub części instrukcji bez zezwolenia zabronione.

WERSJA 1.1 PL